

Exercice 1

1. (A₁) VRAI

$$2013 = 61 \times 33$$

si $33n \equiv 0 \pmod{2013}$ il existe un entier k tel que $33n = 2013k$ donc $33n = 33 \times 61k$ donc $n = 61k$ soit $n \equiv 0 \pmod{61}$

(A₂) VRAI

$33x + 11y = 2013 \Leftrightarrow 3x + y = 61$ donc le couple $(x; 61 - 3x)$ est solution pour tout x entier.

2. (A₃) VRAI

$$\text{Soit } g(x) = \int_1^x \frac{e^t}{1+t^2} dt.$$

La fonction $f: x \rightarrow \frac{e^x}{1+x^2}$ est définie continue sur \mathbb{R} donc g est la primitive nulle en 1 de f donc g est dérivable sur \mathbb{R} .

$$F(x) = g(\ln x)$$

La fonction $x \rightarrow \ln x$ est dérivable sur $]0; +\infty[$ et g est dérivable sur \mathbb{R} donc F est dérivable sur $]0; +\infty[$.

(A₄) FAUX

$$F'(x) = g'(\ln x) \times \frac{1}{x} = \frac{e^{\ln x}}{1+(\ln x)^2} \times \frac{1}{x} = \frac{x}{1+(\ln x)^2} \times \frac{1}{x}$$

$$F'(x) = \frac{1}{1+(\ln x)^2}$$

Exercice 2

A. 1. $f: \begin{cases} O \mapsto O \\ B \mapsto A \end{cases}$ donc l'angle de f a pour mesure $(\overline{OB}, \overline{OA})$ soit $-\frac{\pi}{3}$ et le rapport de la similitude est $\frac{OA}{OB}$.

Le triangle OAB est rectangle en B et $(\overline{OA}, \overline{OB}) \equiv \frac{\pi}{3} [2\pi]$ donc $\cos \frac{\pi}{3} = \frac{OB}{OA}$ donc $\frac{OA}{OB} = 2$

La similitude a pour rapport 2.

2. $f: \begin{cases} O \mapsto O \\ B \mapsto A \\ A \mapsto C \end{cases}$

Une similitude directe conserve les angles orientés donc transforme le triangle OAB rectangle en B en le triangle OAC rectangle en

$f(B) = A$ de plus le rapport de la similitude est 2 et $\begin{cases} B \mapsto A \\ A \mapsto C \end{cases}$ donc $AC = 2AB$.

B. 1. $g: \begin{cases} \Omega \mapsto \Omega \\ B \mapsto A \\ A \mapsto C \end{cases}$

1^{ER} méthode

$$g = h(\Omega, 2) \circ S_D$$

$$g \circ g = h(\Omega, 2^2) = h(\Omega, 4)$$

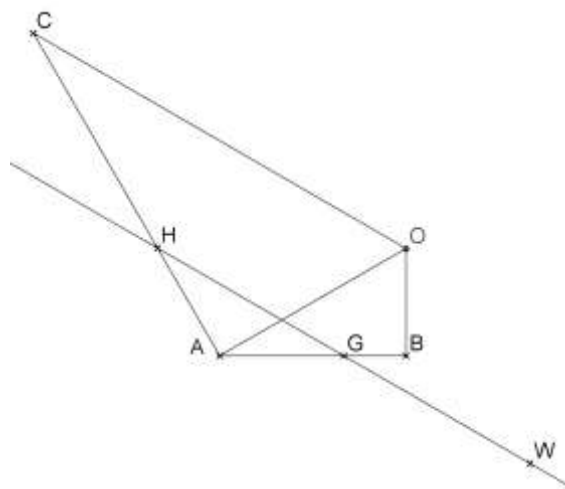
$$g \circ g(B) = C \text{ d'ou } \overline{\Omega C} = 4 \overline{\Omega B}$$

2^{em} méthode

Le rapport de la similitude g est $\frac{AC}{BA}$ soit 2

$$\Omega A = 2 \Omega B \text{ et } \Omega C = 2 \Omega A \text{ donc } \Omega C = 4 \Omega B$$

g est une similitude indirecte donc $(\overline{\Omega B}, \overline{\Omega A}) \equiv -(\overline{\Omega A}, \overline{\Omega C}) [2\pi]$



donc $(\overline{\Omega B}, \overline{\Omega A}) + (\overline{\Omega A}, \overline{\Omega C}) \equiv 0 \quad [2\pi]$ soit $(\overline{\Omega B}, \overline{\Omega C}) \equiv 0 \quad [2\pi]$

Les vecteurs $\overline{\Omega B}$ et $\overline{\Omega C}$ sont colinéaires et de même sens et $\Omega C = 4 \Omega B$ donc $\overline{\Omega C} = 4 \overline{\Omega B}$.

$$\overline{\Omega C} = 4 \overline{\Omega B} \text{ donc } \overline{\Omega B} + \overline{BC} = 4 \overline{\Omega B} \text{ donc } \overline{BC} = 3 \overline{\Omega B}$$

$$\overline{B\Omega} = -\frac{1}{3} \overline{BC}$$

2. a. G est le barycentre de $\{(A; 1) (B; 2)\}$ donc pour tout point M du plan : $3 \overline{MG} = \overline{MA} + 2 \overline{MB}$ donc en choisissant $M = B$:

$$3 \overline{BG} = \overline{BA} \text{ soit } \overline{BG} = \frac{1}{3} \overline{BA}$$

Une similitude conserve les barycentres donc si G est le barycentre de $\{(A; 1) (B; 2)\}$ alors $g(G)$ est le barycentre de $\{(g(A); 1) (g(B); 2)\}$ donc H est le barycentre de $\{(C; 1) (A; 2)\}$

H est le barycentre de $\{(C; 1) (A; 2)\}$ donc pour tout point M du plan : $3 \overline{MH} = \overline{MC} + 2 \overline{MA}$ donc en choisissant $M = A$:

$$3 \overline{AH} = \overline{AC} \text{ soit } \overline{AH} = \frac{1}{3} \overline{AC}$$

2. b. $\overline{BG} = \frac{1}{3} \overline{BA}$ et $\overline{AH} = \frac{1}{3} \overline{AC}$ donc $\overline{BG} + \overline{AH} = \frac{1}{3} \overline{BC}$ or $\overline{\Omega C} = 4 \overline{\Omega B}$ donc $\overline{BC} = 3 \overline{\Omega B}$ donc $\overline{BG} + \overline{AH} = \overline{\Omega B}$.

$$\overline{BG} + \overline{AG} + \overline{GH} = \overline{\Omega G} + \overline{GB} \text{ donc } 2 \overline{BG} + \overline{AG} + \overline{GH} = \overline{\Omega G}$$

G est le barycentre de $\{(A; 1) (B; 2)\}$ donc $2 \overline{BG} + \overline{AG} = \vec{0}$ donc $\overline{GH} = \overline{\Omega G}$ donc G est le milieu de $[\Omega H]$.

2. c. g est une similitude indirecte de rapport 2 donc g est la composée d'une homothétie h de centre Ω de rapport 2 et d'une symétrie orthogonale s d'axe Δ axe de la similitude passant par Ω .

$$g = h \circ s = s \circ h$$

G est le milieu de $[\Omega H]$ donc $h(G) = H$

$g(G) = H$ donc $s \circ h(G) = H$ soit $s(H) = H$, H est invariant par s donc H appartient à Δ donc Δ est la droite (ΩH) ou encore la droite (GH) .

g est la similitude indirecte de centre Ω de rapport 2 d'axe (GH) .

Exercice 3

1. a. $I(1; 1; 0) J(0; 1; 1)$ et $K(1; 0; -1)$ donc $\overline{IJ} \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ et $\overline{IK} \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix}$ donc $\overline{IJ} \wedge \overline{IK} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$

1. b. $\overline{IJ} \wedge \overline{IK}$ est un vecteur non nul donc les points I, J et K ne sont pas alignés, ils déterminent un plan de vecteur normal $\overline{IJ} \wedge \overline{IK}$ donc d'équation $(x-1) - (y-1) + z = 0$ soit $x - y + z = 0$

2. $\overline{SI} \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}$ donc $\overline{SI} \cdot (\overline{IJ} \wedge \overline{IK}) = -2 - 1 = -3$ donc le volume du tétraèdre SIJK est égal à $\frac{1}{6} | \overline{SI} \cdot (\overline{IJ} \wedge \overline{IK}) | = \frac{1}{6} \times 3 = \frac{1}{2}$.

3. $\overline{MJ} \wedge \overline{MK} = (\overline{MI} + \overline{IJ}) \wedge (\overline{MI} + \overline{IK})$ $\overline{MJ} \wedge \overline{MK} = \overline{MI} \wedge \overline{MI} + \overline{MI} \wedge \overline{IK} + \overline{IJ} \wedge \overline{MI} + \overline{IJ} \wedge \overline{IK}$

$$\overline{MJ} \wedge \overline{MK} = \vec{0} + \overline{MI} \wedge \overline{IK} - \overline{MI} \wedge \overline{IJ} + \overline{IJ} \wedge \overline{IK}$$

$$\overline{MJ} \wedge \overline{MK} = \overline{MI} \wedge (\overline{IK} - \overline{IJ}) + \overline{IJ} \wedge \overline{IK}$$

$$\overline{MJ} \wedge \overline{MK} = \overline{MI} \wedge \overline{JK} + \overline{IJ} \wedge \overline{IK}$$

$M \in \Delta$ donc \overline{IM} et \overline{JK} sont colinéaires donc $\overline{MJ} \wedge \overline{MK} = \overline{IJ} \wedge \overline{IK}$

le volume du tétraèdre SIJK est égal à $\frac{1}{6} | \overline{SJ} \cdot (\overline{MJ} \wedge \overline{MK}) | = \frac{1}{6} | \overline{SJ} \cdot (\overline{IJ} \wedge \overline{IK}) |$

$\overline{SJ} \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$ donc $\overline{SJ} \cdot (\overline{IJ} \wedge \overline{IK}) = -1 - 2 = -3$ donc le volume du tétraèdre SIJK est égal à $\frac{1}{2}$.

4. a. $\overline{SI'} = 2\overline{SI}$ donc I' a pour coordonnées $(1 ; 3 ; -1)$

Une homothétie transforme un plan en un plan parallèle donc le plan (IJK) est transformé par h en un plan parallèle passant par I' donc P' a pour équation $x - y + z = d$,

$I' \in P'$ donc $1 - 3 - 1 = d$ donc $d = -3$

P' a pour équation $x - y + z = -3$

4. b. Δ est la droite parallèle en I à (JK) donc Δ est une droite du plan P donc M est transformé par h en un point de P' .

La droite (SM) passe par le centre de l'homothétie donc est globalement invariante par h donc $h(M)$ est un point de (SM) et de P' donc $h(M)$ est le point d'intersection de la droite (SM) et du plan P' donc $h(M) = M'$. de même $J' = h(J)$ et $K' = h(K)$.

Le tétraèdre $SMJK$ est donc transformé par h en le tétraèdre $SM'J'K'$, h a pour rapport 2 donc le volume de ce tétraèdre est $2^3 V_{SMJK}$

soit $2^3 \times \frac{1}{2} = 4$.

M est le milieu de $[SM]$, J celui de $[SJ']$ et K celui de $[SK']$ donc le volume du solide $MJKM'J'K'$ est égal à $V_{SM'J'K'} - V_{SMJK}$

donc $V = 4 - \frac{1}{2} = \frac{7}{2}$.

Exercice 4

1. a. $\text{Aff}(\overline{EM}) = 1 + e^{i\theta} - 1 = e^{i\theta}$

$\text{Aff}(\overline{FN}) = i(1 + e^{i\theta}) - i = i e^{i\theta}$

1. b. $EM = |e^{i\theta}| = 1$ donc M appartient au cercle C_1 de centre $E(1)$ de rayon 1.

$FN = |i e^{i\theta}| = |i| |e^{i\theta}| = 1$ donc N appartient au cercle C_2 de centre $F(i)$ de rayon 1.

1. c. $\arg \frac{\text{Aff}(\overline{FN})}{\text{Aff}(\overline{EM})} = \arg(i)$ donc $\arg \frac{\text{Aff}(\overline{FN})}{\text{Aff}(\overline{EM})} \equiv \frac{\pi}{2} [2\pi]$ donc $(\overline{EM}, \overline{FN}) \equiv \frac{\pi}{2} [2\pi]$ donc les droites (EM) et (FN) sont perpendiculaires.

2. $\text{Aff}(\overline{EP}) = (1 - i) \sin \theta e^{i\theta} - 1$

$\text{Aff}(\overline{EM}) = e^{i\theta}$ donc $\frac{\text{Aff}(\overline{EP})}{\text{Aff}(\overline{EM})} = [(1 - i) \sin \theta e^{i\theta} - 1] e^{-i\theta}$

$\frac{\text{Aff}(\overline{EP})}{\text{Aff}(\overline{EM})} = (1 - i) \sin \theta - e^{-i\theta} = (1 - i) \sin \theta - (\cos \theta - i \sin \theta)$

$\frac{\text{Aff}(\overline{EP})}{\text{Aff}(\overline{EM})} = \sin \theta - \cos \theta$.

$\text{Aff}(\overline{FP}) = (1 - i) \sin \theta e^{i\theta} - i$

$\text{Aff}(\overline{FN}) = i e^{i\theta}$ donc $\frac{\text{Aff}(\overline{FP})}{\text{Aff}(\overline{FN})} = \frac{1}{i} [(1 - i) \sin \theta e^{i\theta} - i] e^{-i\theta}$

$\frac{\text{Aff}(\overline{FP})}{\text{Aff}(\overline{FN})} = \frac{1}{i} [(1 - i) \sin \theta - i e^{-i\theta}]$

$\frac{\text{Aff}(\overline{FP})}{\text{Aff}(\overline{FN})} = \frac{1}{i} [(1 - i) \sin \theta - i(\cos \theta - i \sin \theta)]$

$\frac{\text{Aff}(\overline{FP})}{\text{Aff}(\overline{FN})} = \frac{1}{i} [-i \sin \theta - i \cos \theta] = -\sin \theta - \cos \theta$.

$\frac{\text{Aff}(\overline{EP})}{\text{Aff}(\overline{EM})} = \sin \theta - \cos \theta$ donc $\overline{EP} = (\sin \theta - \cos \theta) \overline{EM}$ donc $P \in (EM)$

$\frac{\text{Aff}(\overline{FP})}{\text{Aff}(\overline{FN})} = -\sin \theta - \cos \theta$ donc $\overline{FP} = (-\sin \theta - \cos \theta) \overline{FN}$ donc $P \in (FN)$

P est le point d'intersection des droites (EM) et (FN) .

Exercice 5

Partie I

1. a. $\varphi(x) = \frac{e^x}{e^x - 1} = \frac{1}{1 - e^{-x}}$.

$\lim_{x \rightarrow -\infty} e^x = 0$ donc $\lim_{x \rightarrow -\infty} \varphi(x) = 0$

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} e^{-x} = 0 \text{ donc } \lim_{x \rightarrow +\infty} \varphi(x) = 1$$

La courbe C_φ admet deux asymptotes : la droite d'équation $y = 0$ en $-\infty$ et la droite d'équation $y = 1$ en $+\infty$.

$$1. b. \quad \lim_{x \rightarrow 0^-} e^x = 1^- \text{ donc } \lim_{x \rightarrow 0^-} e^x - 1 = 0^- \text{ donc } \lim_{x \rightarrow 0^-} \varphi(x) = -\infty$$

$$\lim_{x \rightarrow 0^+} e^x = 1^+ \text{ donc } \lim_{x \rightarrow 0^+} e^x - 1 = 0^+ \text{ donc } \lim_{x \rightarrow 0^+} \varphi(x) = +\infty$$

La droite d'équation $x = 0$ est asymptote à C_φ .

$$1. c. \quad \varphi(x) = \frac{e^x}{e^x - 1} = 1 + \frac{1}{e^x - 1}$$

φ est une fonction définie dérivable sur $] -\infty ; 0 [$ et sur $] 0 ; +\infty [$.

$$\varphi'(x) = -\frac{e^x}{(e^x - 1)^2}, \text{ la fonction exponentielle est strictement positive sur } \mathbb{R} \text{ donc } \varphi'(x) < 0 \text{ sur }] -\infty ; 0 [\text{ et sur }] 0 ; +\infty [.$$

La fonction φ est strictement décroissante sur $] -\infty ; 0 [$ et sur $] 0 ; +\infty [$.

$$2. \quad \text{Soit } \Phi(x) = \varphi(x) - x$$

Φ est une fonction définie dérivable sur $] -\infty ; 0 [$ et sur $] 0 ; +\infty [$.

$\Phi'(x) = \varphi'(x) - 1$, la fonction φ' est strictement négative sur $] -\infty ; 0 [$ et sur $] 0 ; +\infty [$ donc $\Phi'(x) < 0$ sur $] -\infty ; 0 [$ et sur $] 0 ; +\infty [$.

La fonction Φ est définie continue strictement décroissante sur $] -\infty ; 0 [$

$\lim_{x \rightarrow -\infty} \varphi(x) = 0$ et $\lim_{x \rightarrow -\infty} \varphi(x) = -\infty$ donc $\lim_{x \rightarrow -\infty} \Phi(x) = +\infty$ et $\lim_{x \rightarrow 0^-} \Phi(x) = -\infty$ donc l'équation $\Phi(x) = 0$ admet une seule solution α sur $] -\infty ; 0 [$.

La fonction Φ est définie continue strictement décroissante sur $] 0 ; +\infty [$.

$\lim_{x \rightarrow +\infty} \varphi(x) = 1$ et $\lim_{x \rightarrow +\infty} \varphi(x) = +\infty$ donc $\lim_{x \rightarrow +\infty} \Phi(x) = -\infty$ et $\lim_{x \rightarrow 0^+} \Phi(x) = +\infty$ donc l'équation $\Phi(x) = 0$ admet une seule solution β sur $] 0 ; +\infty [$

Partie II

$$1. a. \quad f'(x) = e^x - 1 \text{ donc } \Delta_a \text{ a pour équation } y = (e^a - 1)(x - a) + e^a - a$$

$$\text{soit } y = (e^a - 1)x + e^a(1 - a)$$

$$g'(x) = -1 + \frac{1}{x} \text{ donc } D_b \text{ a pour équation } y = \left(-1 + \frac{1}{b}\right)(x - b) + 1 - b + \ln b$$

$$\text{soit } y = \frac{1 - b}{b}x + \ln b$$

$$1. b. \quad \Delta_a \text{ et } D_b \text{ sont parallèles si et seulement si leurs coefficients directeurs sont égaux soit } \left(-1 + \frac{1}{b}\right) = e^a - 1 \Leftrightarrow \frac{1}{b} = e^a$$

$$\Leftrightarrow b = e^{-a}.$$

$$2. a. \quad b = e^{-a}, \text{ donc } D_b \text{ a pour équation } y = (e^a - 1)x + \ln e^{-a} \text{ soit } y = (e^a - 1)x - a$$

Δ_a et D_b sont parallèles donc seront confondues si et seulement si leurs ordonnées à l'origine sont égales soit $-a = e^a(1 - a)$ et $a \neq 0$

$$-a = e^a(1 - a) \text{ et } a \neq 0 \Leftrightarrow a(e^a - 1) = e^a \text{ et } a \neq 0 \Leftrightarrow a = \frac{e^a}{e^a - 1} \text{ et } a \neq 0.$$

2. b. c. L'énoncé est imprécis : il n'y a aucune condition sur a pour imposer $a < 0$ donc il faut traiter les questions b et c simultanément.

$$a = \frac{e^a}{e^a - 1} \text{ et } a \neq 0 \Leftrightarrow a \text{ est solution de } \varphi(x) = x.$$

L'équation $\varphi(x) = x$ admet deux solutions α et β ($\alpha < 0$ et $\beta > 0$) d'après la première partie donc les tangentes Δ_a et D_b sont confondues si et seulement si $a = \alpha$ ou $a = \beta$

si $a = \alpha$ alors $b = e^{-\alpha}$ donc Δ_a est tangente à C_f et à C_g en $A(\alpha, f(\alpha))$ et $B(e^{-\alpha}; g(e^{-\alpha}))$.

si $a = \beta$ alors $b = e^{-\beta}$ donc Δ_a est tangente à C_f et à C_g en $A(\beta, f(\beta))$ et $B(e^{-\beta}; g(e^{-\beta}))$.

3. a. α est l'abscisse négative du point d'intersection de la courbe C_φ et de la droite d'équation $y = x$.

$A(\alpha; f(\alpha))$ est le point de C_f d'abscisse α .

b. $f(-\alpha) - \alpha = e^{-\alpha} - (-\alpha) - \alpha = e^{-\alpha}$

Le point de contact de D_α et C_g est le point d'abscisse $b = e^{-\alpha}$ donc B a pour coordonnées $B(e^{-\alpha}; g(e^{-\alpha}))$.

Pour construire B, il suffit donc :

de placer le point de l'axe des abscisse ayant pour abscisse $-\alpha$, de chercher le point E de C_f d'abscisse $-\alpha$ et le point F symétrique de A par rapport à l'axe des ordonnées, F a pour coordonnées $(-\alpha; \alpha)$ le segment [EF] a pour longueur $f(-\alpha) - \alpha$ d'où l'abscisse de B, il suffit ensuite de placer le point B de la courbe C_g ayant cette abscisse.

$\Delta_\alpha = (AB)$

